**一、背景原因**

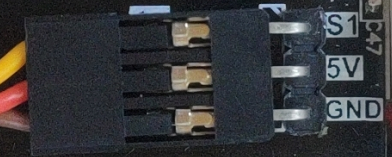
舵机在出厂的时候是已经设置好自己的角度的，但是不一定是我们需要的角度，我们在安装好舵机之后，需要先校准舵机，再装上摄像头，这样才不会在后面的APP控制中出现角度问题。

**二、上传程序**

1.打开配套的程序servo.ino程序，上传到小车上。

**三、舵机校准**

1.确认舵机接口正确连接上主板。橙线连接S1,红线连接5V，黑线连接GND。



2.安装舵机成以下样子，先不要上螺丝。打开小车电源，然后按一下复位键。



3.把舵机翼竖直安装上。这样舵机就已经校准完成了。之后可以安装上摄像头的螺丝。

